

```
%Dateien einlesen
tur=csvread('nsc_floeri_tur.txt', 0,0);
gpx=csvread('nsc_barus_gpx.txt', 0,0);
gps=0;

tur_f=gpx(length(gpx),2)/tur(length(tur),2) %Länge normieren
for a=1:length(tur)-2
    gpx_t=length(find(gpx(:,2)<=tur(a,2)*tur_f)); %index entsprechend der Entfernung f ✓
    inden
        gps(a,1)=tur(a,1)+60/24/60/60; %zeitoffset + 60s
        gps(a,2)=(tur(a,2)*tur_f-gpx(gpx_t,2))*(gpx(gpx_t+1,3)-gpx(gpx_t,3))/(gpx(gpx_t+1,2)✓
)-gpx(gpx_t,2))+gpx(gpx_t,3); %Breitengrad
        gps(a,3)=(tur(a,2)*tur_f-gpx(gpx_t,2))*(gpx(gpx_t+1,4)-gpx(gpx_t,4))/(gpx(gpx_t+1,2)✓
)-gpx(gpx_t,2))+gpx(gpx_t,4); %Längengrad
        gps(a,5)=tur(a,2)*tur_f; %Distanz
    end

csvwrite('gps.txt',gps); %Datei schreiben
%gps_tracking
```